#!/usr/bin/perl use Math::VectorReal qw( :all ); use Math::Trig ; use strict;

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]); my \$dir=\$ARGV[1]; my \$ch, my \$chnum; foreach my \$r ( sort keys % {\$co\_~0"})} my \$.

## Структурная Биоинформатика

#### Лекция 5. Молекулярная динамика

if (sqnum >0) { #system("mkdir sARGV[1]"); my sfilename=\$ARGV[0]; sfilename= s/n\_\*//; sfilename= s/n\_\*//; sfilename=s/n\_\*,", sfilename.".da sfilename=schnum."\_sfilename.".da sfilename="sdir", sfilename.".da print 'sfilename:n"; open OUT.">sfilename:n"; open OUT.">sfilename:n: open OUT

#### Головин А.В. 1

foreach my \$m\_{sort {\$a<=>\$b} keys %coor){

<sup>1</sup>МГУ им М.В. Ломоносова, Факультет Биоинженерии и Биоинформатики

# foreach my \$q ( keys %qartets) { print join " ",@{}\$qartets{\$

foreach my \$q ( keys %qartets) {

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz; my \$r;

foreach my \$res ( @{ \$qartets{\$q} }){

print "\$q \$coor{\$m}{\$re\$}{"M0"]
\$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{\09"}->;
\$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"N0"]->;
\$nz=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"N0"}->;
\$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"N0"}->;

\$0x=\$0x+ \$coor{\$m} {\$res} {"06"}->x; \$0y=\$0y+ \$coor{\$m} {\$res} {"06"}->y \$0z=\$0z+ \$coor{\$m} {\$res} {"06"}->z; \$r=\$res;

#### Москва, 2012

#### Раздел:

### Содержание

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]); my \$chi=\$ARGV[1]; my \$ch, my \$chnum; formach mu \$ch conc hour %(\$coor(\*0"))) { mu \$ch formach mu \$ch conc hour %(\$coor(\*0")) { mu \$ch formach mu \$ch conc hour \${ (\$coor(\*0")) } } ) { mu \$ch formach mu \$ch conc hour \${ (\$coor(\*0")) } } }

#### Введение

my %qwa=find\_quart( \$coor{"0"} ); my \$qnum=keys %qwa

f (\$qnum >0){ #system("mkdir \$ARGV[1]");

#### Молекулярная динамика

\$filename=~ s/\.pdb//; #\$filename=\$chnum."\_".\$qnum."/".\$filename.". \$filename="\$dir/".\$filename.".dat";

print "\$filename\n";

#### Температура и давление

foreach my \$m (sort {\$a<=>\$b} keys %coor){
 my %qartets= %qwa ; #find\_quart( \$coor{\$m} );
 my %q= find\_q( \$coor{\$m} );

#### Растворитель в МД

foreach my \$q ( keys %qartets){

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz;

#### Особености

foreach my \$res \_\_( @{ \$qartets {\$**q**} }){

print "\$q \$coor{\$m}{\$res}{"ho"}->
\$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{"N9"}->x;
\$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"N9"}->;
\$nz=\$nz+ \$ccor{\$m}{\$res}{"N9"}->;

### Уравнение Шредингера

The sector may schematic function  $\left(-\frac{\hbar^2}{m}\left(\left[\frac{\partial^2}{\partial x}+\frac{\partial^2}{\partial u}+\frac{\partial^2}{\partial z}\right]+V\right)\Psi(r,t)=i\hbar\frac{\partial\Psi(r,t)}{\partial t}$ Или:  $H\Psi = E\Psi; \quad H = \frac{-\hbar^2}{m}\nabla^2 - \frac{Ze^2}{4\pi\varepsilon_0 r}$ 

В молекулярной механике где апроксимируем электронную плотность уравнениями класической физики.

 $F = m \frac{\partial^2 r}{\partial t^2}$ 

#### Осталось придумать как следить за эволюцией системы во

времени.



## Молекулярная динамика



## Алгоритмы интегратора

#### В принципе, угадать будущие координаты не просто. Ряд Тейлора:

$$r(t + \delta t) = r(t) + \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t) + \frac{1}{6}\delta t^{3}b(t) \dots$$
**Arropite Bepne:**

$$r(t + \delta t) = r(t) + \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t) + \frac{1}{6}\delta t^{3}b(t) \dots$$
**Arropite Bepne:**

$$r(t + \delta t) = r(t) + \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t + \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

$$r(t - \delta t) = r(t) - \delta tv(t) + \frac{1}{2}\delta t^{2}a(t)$$

6/30

## Интегратор leap-frog

#### Leap-frog самый быстрый вариант алгоритма Верле:

 $v(t) = \frac{1}{2} \left| v(t + \frac{1}{2}\delta t) + v(t - \frac{1}{2}\delta t) \right|$ 

 $r(t+\delta t) = r(t) - \delta t v (t + \frac{1}{2}\delta t)$  $v(t + \frac{1}{2}\delta t) = v(t - \frac{1}{2}\delta t) + \delta ta(t)$ 

#### Тогда скорость в момнет t:

Раздел: Молекулярная динамика

#!/usr/bin/perl

#### Периодические граничные условия

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]);



МД поли-аланина показала искусственную стабилизацию альфа спирали, при использовании маленькой ячейки.

\$ny=\$ny+ \$coor{\$m} {\$res} {"N9"}->;
\$nz=\$nz+ \$coor{\$m} {\$res} {"N9"}->z;

Раздел: Молекулярная динамика

### Периодические граничные условия

#(my %coor,my \$chnum)=read pdb(\$ARGV[0]);



## Сферические граничные условия

#(my %scoor,my \$chnum)=read pdb(\$ARGV[0]); my %scoor=read pdb(\$ARGV[0]); my \$chi=\$ARCV[1]; my \$chi, my \$chnum; foreach my \$r (sort keys %{\$coor{^0^}})( my \$ggg=subsh(\$r,0,1); if (\$gg ne \$ch){\$chnum++; \$ch=\$gg})

# Бывают системы, для которых применение периодических граничных условий неудобно:

filename=~ s/\.pdb//

#### • Капли жидкости

print "\$filename\n

#### • Ван-дер-Ваальсовы кластеры

#### • Гетерогенные системы при неравновесии

ny %q= find\_q( \$<del>c</del>oor{\$n

#### Моделирование в вакууме

foreach my \$q ( keys %qartets)

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz; my \$r;

foreach my \$res (@{ \$qartets {\$q} }){

print "\$q \$coor{\$m} {\$re\$} {"#0"}-\$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res} {N9"}-x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res} {"N9"}-x; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m} {\$res} {"N9"}-x;

### Список соседей

#(my%coor;my\$chnum)=read\_pbb(\$ARGV[0]); my \$coor=read\_pbb(\$ARGV[0]); my \$chi,rmy\$chum; foreach my \$r ( sort keys % (\$coor{"0"})} ( my \$ggg=substyer,0,1); if ( \$ggg ne \$ch) {\$chnum++; \$ch=\$ggg}

my %qwa=find\_quart( \$coor{"0"} ); my \$qnum=keys %qwa

#### Основная тяжесть счёта состоит в вычислении нековалентных взаимодействий.

 Применение обрезания непринципиально меняет скорость счёта, посчитать расстояние — это почти посчитать энергию

#### • В моделировании жидкостей окружение атома

незначительно меняется в течение 10-20 шагов.

foreach my \$q (keys %qartets)

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz; my \$r;

foreach my \$res (@{ \$qartets {\$q} }){

print "\$q \$coor{\$m} {\$re\$} {"N0"}-: \$nx=\$nx+ \$coor{\$m} {\$res} {N9"}->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m} {\$res} {"N9"}->z; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m} {\$res} {"N9"}->z;

## Производительность

Система из 80000 атомов, компьютер Core2Quad:

my \$ch, my \$chnum; foreach my \$r ( sort keys %{\$coor{"0"}}} { my \$ggg=subs0{\$r,0,1}; if ( \$ggg ne \$ch){\$chnu n++; \$ch=\$ggg} } ;;

Скорость: Время наблюдения за системой: Число шагов: Длина шага: Время симуляции:

foreach my \$m (sort {\$a<=>\$b} keys %coor){
 my %qartets= %qwa ; #find\_quart( \$coor{\$m} );
 my %q= find\_q( \$coor{\$m} );

# foreach my \$q ( keys %qartets) { print join " ",@\_\$qartets{\$q}

foreach my \$q ( keys %qartets)-

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz; my \$r; 24 шага/сек 1 мкс 5\*108 2 фс. 5\*108/24 сек 24000 часов 1000 суток около 3 лет

#### Кластер (96 процессоров) примерно 25 дней, можно до 2000

процессоров.

\$ox=\$ox+ \$coor{\$m}{\$res}{"O6"}->x;

\$oy=\$oy+ \$coor{\$m}{\$res}{"O6"}->y; \$oz=\$oz+ \$coor{\$m}{\$res}{"O6"}->z;

### Ограничения быстрых колебаний

Частота колебаний С-Н, N-H,O-H связей ограничивает временной шаг МД в 1 фс.



### Увеличение шага интегратора МД

#### Можно присвоить атому водорода массу 2 а.е. При этом отняв 1 от тяжелого атома-соседа.

#### • Использовать специальные конструкции. Dummies.

$ \begin{aligned} \mathbf{F}_{i}^{\text{intermanes} - \mathbf{s}_{i}^{\text{opt}}} \mathbf{W}_{i}^{\text{opt}} & \mathbf{V} = V\left(r_{d}, r_{1}, \dots, r_{n}\right) = V^{*}(r_{1}, \dots, r_{n}) \\ \mathbf{F}_{i}^{\text{intermanes} - \mathbf{d} \mathbf{t}^{\text{opt}}} & \mathbf{F}_{i}^{\text{intermanes}} = \frac{\partial V}{\partial r_{i}} = -\frac{\partial V}{\partial r_{i}} - \frac{\partial V}{\partial r_{d}} \frac{\partial r_{d}}{\partial r_{i}} = \mathbf{F}_{i}^{\text{direct}} + F_{i}^{\prime} \\ \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} & \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} = \mathbf{F}_{i}^{\text{direct}} + F_{i}^{\prime} \\ \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} & \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} = \mathbf{F}_{i}^{\text{direct}} + F_{i}^{\prime} \\ \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} & \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial x_{s}}{\partial r_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial r_{d}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial r_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial x_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{s}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{s}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial y_{i}} \\ \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} & \mathbf{F}_{i}^{\text{opt}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial x_{s}}{\partial x_{s}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial x_{s}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial x_{s}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial z_{s}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial z_{s}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial z_{s}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{s}} \\ \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{i}} \\ \end{bmatrix} \end{bmatrix} \right] \mathbf{F}_{d} \\ F$			Dummies.	#C
$ \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{i} & \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{i} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \partial r_{i} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \partial r_{i} \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \end{array} & \begin{array}{c} \partial r_{d} & \sigma \\ \end{array} & \end{array}$	$\frac{\partial r_d}{\partial r_d} = \mathbf{F}_i^{direct} + F_i'$	$\dot{r}_d, r_1, \dots, r_n) = V^*(r)$ = $-\frac{\partial V}{\partial r_d} - \frac{\partial V}{\partial r_d} \frac{\partial r_d}{\partial r_d} = -\frac{\partial V}{\partial r_d} + \frac{\partial V}{\partial$	SilicanameSi DdV// Silicaname-Schour, '' Sonum''' $V_{a} = V_{a} (r_{d})$ Silicaname-Schour, '' Silicaname'' (da'') print Silicaname'' (da'') print OUT Silicaname'' print OUT Silicaname'' print OUT Silicaname'' print OUT Silicaname''	
$F_{i} = \begin{bmatrix} \frac{\partial x_{s}}{\partial x_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial x_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial x_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial x_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial x_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial x_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{s}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial y_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\partial x_{s}}{\partial z_{i}} & \frac{\partial y_{s}}{\partial z_{i}} & \frac{\partial z_{s}}{\partial z_{i}} \end{bmatrix} F_{d}$	$\frac{\partial r_i}{\partial 6}$ 06 06	$\partial r_i  \partial r_d \ \partial r_i$	foreach my \$m (sort { $a<=>sb$ } keys %coo $\partial r_i$ my %qartets= %qwa ; #find_quart( \$coor{ $sm$ } ); my %q= find_q( \$coor{ $sm$ } );	
$F_{i} = \begin{bmatrix} \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial x_{i}} & \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial x_{i}} & \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial x_{i}} \\ \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial x_{i}} & \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial y_{s}} & \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial y_{i}} & \frac{\overline{\partial y_{i}}}{\partial y_{i}} & \frac{\overline{\partial z_{s}}}{\partial y_{i}} \\ \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial z_{i}} & \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial z_{i}} & \frac{\overline{\partial x_{i}}}{\partial z_{i}} \end{bmatrix} F_{d}$	$\partial z_s$ ]	$\begin{bmatrix} \partial x_s & \partial y_s & \partial z_s \end{bmatrix}$		
$F_{i} = \begin{bmatrix} \partial x_{i} & \partial x_{i} & \partial x_{i} \\ \partial x_{s} & \partial y_{s} & \partial z_{s} \\ \partial y_{i} & \partial y_{i} & \partial y_{i} \\ \partial y_{i} & \partial y_{i} & \partial y_{i} \\ \partial y_{i} & \partial y_{i} & \partial z_{s} \\ \partial y_{i} & \partial z_{s} & \partial z_{s} \\ \partial z_{i} & \partial z_{i} & \partial z_{s} \\ \partial z_{i} & \partial z_{i} & \partial z_{i} \end{bmatrix} F_{d}$	$\frac{1}{\partial r_{i}}$	$\frac{1}{\partial r_{\cdot}} \frac{\partial r_{\cdot}}{\partial r_{\cdot}} \frac{\partial r_{\cdot}}{\partial r_{\cdot}}$		
$\begin{array}{c c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial y_i \\ \partial y_i \\ \partial y_i \\ \partial x_s \end{array} \end{array} \\ \begin{array}{c} \partial y_i \\ \partial x_s \end{array} \end{array} \\ \begin{array}{c} \begin{array}{c} \partial y_i \\ \partial y_i \\ \partial x_s \end{array} \\ \begin{array}{c} \partial y_i \\ \partial z_s \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \partial y_i \\ \partial z_s \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \partial y_i \\ \partial z_s \end{array} \\ \end{array}$	$\frac{\partial x_i}{\partial z_s}$ $F_d$	$= \begin{bmatrix} \frac{\partial x_i}{\partial x_s} & \frac{\partial x_i}{\partial y_s} & \frac{\partial x_i}{\partial z_s} \\ \frac{\partial y_s}{\partial z_s} & \frac{\partial z_s}{\partial z_s} \end{bmatrix}$	my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz; my \$r; $F_i =$	
$\begin{array}{c} * \\ since Since$	$\partial y_i$	$\partial y_i  \partial y_i  \partial y_i$	foreach my \$res (@{ \$qartets{\$q} }){	
	$\left[\frac{\partial z_s}{\partial z_i}\right]$	$\left[ \begin{array}{ccc} \partial x_s & \partial y_s & \partial z_s \ \partial z_i & \partial z_i & \partial z_i \end{array}  ight.$		
\$0x=\$0x+ \$coor{\$m}{\$res}{*06*}->x; \$0y=\$0y+ \$coor{\$m}{\$res}{*06*}->y; \$0z=\$0z+ \$coor{\$m}{\$res}{*06*}->z;	(R)	3	\$ox=\$ox+ \$coor{\$m}{\$res}{"O6"}->x; \$oy=\$oy+ \$coor{\$m}{\$res}{"O6"}->y; \$oz=\$oz+ \$coor{\$m}{\$res}{"O6"}->z;	





<sup>scoor(sm))</sup> ■ Атомы - пустышки

#### foreact my sq (key ■ Реальные атомы, входящие в конструкцию

foreach my \$q ( keys %qartets){

#### my \$nx; my \$ny; my \$nz;

#### Используя атомы-пустышки, можно увеличить шаг до 5-7 фс.

foreach my \$res (@{ \$qartets {\$q

print "\$q \$coor{\$m}{\$re}}{"#0"}->k; \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{"">->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}}{\$res}{"N9"}->x; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"N9"}->z;

### Температура

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0])

## При МД часто происходит релаксация структуры и появляется излишек кинетической энергии.

my %qwa=find\_quart( \$coor{"0"}\_); my \$qnum=keys %qwa;

if (\$qnum >0) { #system("mkdir \$ARGV[1]"); my \$filename=\$ARGV[0]; \$filename=~ s/^.\*///; \$filename=~ s/.pdb//:

$$E_{NVT} = \frac{3}{2}Nk_bT$$

Самый простой способ сохранить температуру — это масштабирование скоростей

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz;

Кроме масштабирующих термостатов, существуют

столкновительные термостаты и термостаты с дополнительной степенью свободы.

\$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"N9"}->z

Раздел:

Температура и давление

 $\partial \mathbf{P}$ 

## Контроль давления в системе

#### Баростат Берендсена

#### Баростат Паринелло-Рахмана

$$\frac{2}{2} = \mathbf{V}\mathbf{W}^{-1}\mathbf{b}'^{-1}\left(\mathbf{P} - \mathbf{P_{ref}}\right)$$

 $\mathbf{P}_0 - \mathbf{P}_1$ 

foreach my \$m (sort {\$a<=>\$b} keys %coor $\partial t^2$ 

#### b - матрица веткров ячейки

#### V - объём

#### W - матрица параметров определяющих силу сопряжения

Раздел: Температура и давление

#### #!/usr/bin/perl

#### Методология подготовки системы для МД

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0])
my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]);

## Построение топологии молекулы на основе координат т.е. перечисление связей углов и тд.

if (\$qnum >0){

#### Выбор формы и размера ячейки

#\$menune=semium.\_.sequan.y.semenune.auty/

# Минимизация энергии структуры в вакууме методы: steep, CG, l-bfgs

niy voq— ninq\_qt acoortaniis v

#### Добавление растворителя и ионов в ячейку

my \$nx; my \$ny; my \$nz;

#### "Утряска" воды и ионов вокруг неподвижной молекулы

print "\$q \$coor{\$m}{\$re}}{"\%"}->x \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{\\""}->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"\%"}->y; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"\%"}->z;

Раздел: Растворитель в МД

### Добавление воды в ячейку

#(my %coormy \$chnum)=read pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read pdb(\$ARGV[0]); my \$ch, my \$chnum; foreach my \$r ( sort keys % (\$coor("0"))) { my \$ggg=substiter,0,1

my %qwa=find\_quart( \$coor{"0"} ); my \$qnum=keys %qwa



#### Молекулярная динамика и неявный растворитель

#(my %coor.my schnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]); my sdn=\_\$ARGV[1]; my sch, my schnum, sr (sort keys %(\$coor("0"})) { my \$ggg=substver,0,1); if (\$ggg ne \$ch) {\$chnum++; \$ch=\$ggg}

my %qwa=find\_quart( \$coor{"0"} ); my \$qnum=keys %qw

#### Часто явно заданный растворитель, т. е. молекулы воды заменяют потенциалами.

\$filename=~ s/^`.\*\//;

#### • Методы на основе поверхности доступной растворителю.

print "\$filename\n";

open OUT,">\$filename

print OUT "#INFO chain \$chnum qnum \$qnum \n"

 $\Delta G_{solv} = \sum_{i} \sigma_i ASA_i$ 

foreach my \$m (sort {\$a<=>\$b} keys %coor){
 my %qartets= %qwa ; #find\_quart( \$coor{\$m} ),
 my %q= find\_q( \$coor{\$m} );

# 👘 foreach my \$q ( keys %qartets) { print join " ",@

#### • Метод Пуассона-Больцмана и его производные

my \$nx; my \$ny; my \$nz; my \$ox; my \$oy; my \$oz; my \$r;

foreach my \$res (@{ \$qartets {\$q} }){

print "\$q \$coor{\$m}{\$re\$}{"\$'}->
\$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{\9"}->x;
\$ny=\$ny+ \$coor{\$m} {\$res}{\9"}->x;
\$nz=\$nz+ \$ccor{\$m} {\$res}{"N9"}->z;

### Молекулярная динамика и неявный растворитель

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]);

# Метод Пуассона-Больцмана точен, но технически очень сложен для счёта.

$$\vec{\nabla} \cdot \left[\epsilon(\vec{r})\vec{\nabla}\Psi(\vec{r})\right] = -4\pi\rho^f(\vec{r}) - 4\pi\sum_i c_i^{\infty} z_i q\lambda(\vec{r}) e^{\frac{-z_i q\Psi(\vec{r})}{kT}}$$

#\$filename=\$chnum."\_".\$qnum."/".\$filename.".dat"; \$filename="\$dir/".\$filename.".dat";

#### Generalized Born и GBSA

print OUT "#INFO chain \$chnum qnum \$qnum \n";

#### Молекулярная динамика и неявный растворитель

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]); my \$dir=\$ARGV[1]; my \$ch, my \$chnum;

#### Основные недостатки неявного растворителя:

#### РВ и GB учитывают в основном электростатическую составляющую.

#### • Гидрофобный эффект не учитывается.

rint "\$filename\

Вязкость как результат столкновений и скоростей не

рассчитывается и не учитывается.

 $\sqrt{q} = find_q (scoor{sm})$ 

#### • Водородные связи воды с объектом интереса не могут быть

ore **УЧТЕНЫ.**% qartets

my \$nx; my \$ny; my \$nz

Исчезает возможность учёта водных мостиков.

foreach my \$res (@{ \$qartets {\$q} })

print "\$q \$coor{\$m}{\$re}}"#\"#\">->k \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}(\\9"}->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}'. \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}">x; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"N9"}->z;

### Конформации в молекулярной динамике

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]); my \$dir=\$ARGV[1]; my \$ch\_my \$chnum;

## Обычная молекулярная динамика это тепловое движение молекулы.

- Основной компонент такого движения это высокочастотные гармонические колебания атомов.
  - Интерес представляют низкочастотные движения больших частей молекулы.

#### • Экстракция таких движений проводят с помощью Фурье

преобразований.

#### Низкочастотные колебания молекулы называют основной или существенной динамикой

foreach my \$res (@{ \$qartets { \$q} }

print "\$q \$coor{\$m}{\$re\$}{"**M**"}-->. \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{M9"}->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"N<del>9"}->y;</del> \$nz=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"N9"}->z;

### Моделирование амфифильных молекул

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]); my \$dir=\$ARGV[1]; my \$ch, my \$chnum;

#### Амфифильные молекулы: фосфолипиды, гликолипиды и т.д.

- Ключевая особенность образование разных фаз
- Возможно образование разных жидко-кристаллических фаз
  - с выраженным порядком вдоль плоскости фазы.
- Параметр порядка
- Нередко используют контроль площади поверхности через поверхностное натяжение.

# • К большим системам применяют крупно-зернистое моделирование.

foreach my \$res ( @{ \$qartets { \$q } })

print "\$q \$coor{\$m}{\$re}}{"\$"}->k, \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{"9"}->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{"9"}->; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"99"}->z;

### Гибридное QM/MM моделирование

#### Основная идея: разделить большую систему на квантовую и молекулярную части.

Электростатическое окружение из ММ части чувствуется QM частью.

#### ММ часть принимает силы из QM части и соответственно адаптируется.



Раздел: Особености

#!/usr/bin/perl

### Гибридное QM/MM моделирование

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]);
my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]);

#### Простейший Гамильтониан для QM/MM системы:

 $\sum_{i}^{elect} \nabla^2 + \sum_{i}^{nucl} \sum_{i}^{elect} \frac{1}{r_{ij}} + \sum_{i}^{nucl} \sum_{i}^{nucl} \frac{Z_i Z_j}{R_{ij}} - \sum_{i}^{elect} \sum_{i}^{MM_q} \frac{Q_j}{R_{ij}} + \sum_{i}^{nucl} \sum_{i}^{MM_q} \sum_{i}^{MM_q} \frac{Q_i}{R_{ij}} + \sum_{i}^{nucl} \sum_{i}^{MM_q} \sum_{i}^{MM_q} \frac{Q_i}{R_{ij}} + \sum_{i}^{nucl} \sum_{i}^{MM_q} \sum_{i}^{MM_q} \frac{Q_i}{R_{ij}} + \sum_{i}^{NM_q} \sum_{i}^{MM_q} \sum_{i}^{$ К QM/MM части можно добавить и VdW составляющую: foreach my \$m (sort {\$a<=>\$b} keys %coor){ my %qartets= %qwa ; #find H(t) \$coor{\$m} } = - my %q= find q( \$coor{\$m}) nucl MMatoms  $4\epsilon_{ij}\left[\left(\frac{\sigma_{ij}}{r_{ij}}\right)^{12} - \left(\frac{\sigma_{ij}}{r_{ij}}\right)^{6}\right]$ foreach my \$res ( @{ \$gartets{\$g}}

Раздел: Особености

#!/usr/bin/perl

### Гибридное QM/MM моделирование

#(my %coor.my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0]); my %coor.med\_pdb(\$ARGV[0]); my \$dir=\$ARGV[1]; my \$chn, my \$chnum; foreach my \$r (sort keys % (\$ccor("0"})) ( my \$ggg=subsh(\$r,0,1); if (\$grg ne \$ch)(\$chnum++; \$ch=\$ggg

my %qwa=find\_quart( \$coor{"0"} ); my \$qnum=keys %qw

#### • Атомы связки

### • Специальные орбитали

\$filename=~ s/^.\*\//



my \$r;

foreach my \$res ( @{ \$qartets{\$q} }){

print "\$q \$coor{\$m}{\$re}{"\$7"}->;," \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{\9"}->;; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}{\$res}{\9"}->;; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"\$9"}->;;



### Метод обмена репликами (REMD)

#(my %coor,my \$chnum)=read\_pdb(\$ARGV[0])
my %coor=read\_pdb(\$ARGV[0]);
my \$dir=\$ARGV[1];

- Основная идея: запустить параллельно несколько счётов с
  - разными температурами.

Если разница между температурами не большая, то гистограммы распределения энергии должны пересекаться.
Мы можем выбрать правило когда производить обмен конформациями.

- Если мы проводим обмен когда потенциальная энергия
- одной из реплик ниже чем других, то это похоже на моделирование отжига.
  - Такой подход часто используется для моделирования самосборки.

print "\$q \$coor{\$m}{\$re}}{"\"\">->, \$nx=\$nx+ \$coor{\$m}{\$res}{\\\\"}->x; \$ny=\$ny+ \$coor{\$m}}\$res}{"\\"\">-x; \$nz=\$nz+ \$coor{\$m}{\$res}{"\"\">->;

